特集:21世紀の宇宙・マイクログラビティ ()) (解説)

軌道上極低温燃料再補給技術の概要と展望

河南 治

Review and Prospect for the Resupply Technology of Cryogenic Liquid Propellants on Orbit

Osamu KAWANAMI

Abstract

The resupply technology of cryogenic liquid propellants under microgravity condition is a key to construct an infrastructure of future space transportation system. This paper presents an overview of Cryogenic Fluid Management (CFM) under microgravity, which is the base of this technology. In addition, some experiments on forced convective boiling of the cryogenic fluid, which was conducted by the author's group, is described. Through this experiments, some points to which we should pay attention for drop experiments, such as pressure limit, flow rate measurement and experimental time limit, are also described. Outline of experimental project, which will be conducted by the author's group, is presented.

1. はじめに

現在の直接投入型宇宙輸送系に代わる将来型の宇宙輸送 インフラストラクチャとして,OTV (Orbit Transfer Vehicle) ネットワークが提唱されている.このシステムは主に LEO (Low Earth Orbit) に配置された燃料ステーションと OTV から構成されている.地上からLEO に打ち上げら れたペイロードは,燃料ステーションから燃料補給を受け てスタンバイしているOTV によって拾い上げられ,目的 地に運ばれる.OTV は再び LEO に戻ってきて次のミッ ションに備えるというものである.このシステムによっ て,地上からLEO までとLEO 以遠のミッションを分け て考える事ができ,将来の大量かつ多様な宇宙輸送に低コ ストかつ柔軟な対応が可能となる¹⁾.また,衛星燃料の軌 道上での補給が可能となれば衛星の寿命を飛躍的に向上さ せることができ,ゴミ発生率を低減することができる.

このシステムの key となるのが, LEO に配置されてい る燃料ステーションである.ここで用いる燃料は、ミッシ ョンに対する柔軟性・低コスト化の観点から高比推力の燃 料である液体酸素・水素が適当であるが、実現には宇宙空 間での極低温燃料の貯蔵と移送の技術開発が必要である.

本報では軌道上極低温燃料再補給技術の概要と課題,そ して筆者らが行っている極低温流体強制対流沸騰実験につ いて概説するとともに,落下塔による極低温流体実験の難 点と工夫を述べる.

2. Cryogenic Fluid Management

宇宙空間での極低温流体管理技術は CFM (Cryogenic Fluid Management) Technology として NASA を中心に 1980年代から研究が進められてきた²⁾. この NASA が考え ている CMF Technology は液体貯蔵・液体供給・液体移送・液体ハンドリングの4つのカテゴリーに分かれる.本 節では液体移送分野を中心に,それぞれのカテゴリーにつ いて簡略に述べる.

2.1 液体貯蔵

地球低軌道上の飛行体,人工衛星などの構造物の表面温 度は数十K~数百Kと高範囲の温度状態が考えられ,極 低温燃料移送・貯蔵時に外部からの熱侵入が生じる.極低 温流体長期貯蔵時における熱管理システムとして,打ち上 げからLEO間で必要となる発泡断熱材と高真空の軌道上 で威力を発揮する MLI (Multilayer Insulation)を組み合わ せたシステムが有効である.宇宙環境での貯蔵期間の長さ に応じて MLI の層の数を加減して対応する.貯蔵中の圧 力管理にはジュールトンプソン弁を用いる TVS (Thermodynamic Vent System)が考えられている.

2.2 液体供給

微小重力状態では、気液が分離する地上とは違って液体 位置の捕獲が困難である.このような状態でも液体位置捕 獲の作業(スラスタ噴射等)なしに液体をエンジン始動や 液体再補給のラインに供給できる装置,LAD(Liquid Ac-

大阪府立大学大学院工学研究科機械系専攻航空宇宙工学分野 〒599-8531 大阪府堺市学園町 1-1 Aerospace Engineering Department, Osaka Prefecture University, 1-1 Gakuen-chou, Sakai, Osaka, 599-8531 Japan

⁽E-mail: kawanami@aero.osakafu-u.ac.jp)

quisition Devices)の高パフォーマンス化が重要である.特 に表面張力の小さい液体水素や液体ヘリウムの場合は, LADによる液体の保持力が小さくなるために問題が多い.

2.3 液体移送

微小重力のような加速度環境に縛られないシンプルな極低温燃料移送方法として,No Vent Fill³⁾や Vented Fill といった手段が考えられている.Vented Fill は,受け取り 側タンクに設けたベントロからガスを排出しながら液体を 充填する.液体充填時に気液分離によりベントロからの液 体流出を防止する必要があり,軌道上の微小重力下での気 液分離が課題である.また,ベントロからの蒸気排出があ り,液損失につながる.No Vent Fill は予め受け取り側タ ンクを予冷し,タンク内蒸気の凝縮促進を行うことでベン トなしに液体を充填する.気液分離を必要としないが凝縮 効率を向上させるためにデバイスを付加する必要がある.

有力な手段と考えられる No Vent Fill は予冷/充填の2 段階に分かれる.液体充填の前に、タンク壁面温度を No Vent Fill によってタンク内圧力が設計値を超えないよう に設定される初期壁面温度,「Target Temperature」まで 冷却する.この予冷は「Charge→Hold→Vent」のサイク ルを数回行って達成される.「Charge」で,空のタンクに 少量の極低温液体を注入する. 初めは低いタンク内圧力の ために液体はすぐに蒸発するが、そのうちに液滴となり蒸 気かタンク壁面に接触して蒸発する.この蒸発による熱移 動によってタンク内壁が冷却される.極低温流体の注入が 終わると注入口を閉じてタンク内の状態を「Hold」する. この間にタンク内の冷却蒸気と壁面間の対流熱伝達によっ てタンク内壁が冷却される.「Hold」状態が落ち着くと, ベントロを開いて蒸気を「Vent」する. 「Vent」中は等エ ントロピ的変化によって内壁が冷却される. タンクが空に なるとベントロを閉じて再び「Charge」が始まる.この 「Charge→Hold→Vent」サイクルをタンク内壁が「Target Temperature | になるまで繰り返す. この「Target Temperature」によって充填可能な液体量が決定される.

タンク内壁が「Target Temperature」に達したらベント ロを閉めて液体充填を始める.液体充填は3段階に別れ る.液体充填初期(第一段階)では液体注入口ですぐに蒸 発が生じる.この段階はタンク壁面からすべての熱エネル ギーを取り除くまで続く.タンクに液体がたまり始めると 第二段階が始まる.注入される液体によってタンク内の蒸 気が圧縮され、タンク内圧力が上昇する.気液界面での圧 力が液体の蒸気圧に達すると、蒸気の凝縮が始まる.これ が第3段階である.注入される液体によってタンク内に残 っている蒸気が凝縮され、タンクが液体で充填されるよう になる.

Fig.1に液体供給・液体移送の概要をまとめた.

2.4 液体ハンドリング

この分野にはエンジンの急停止・始動時のスロッシング 問題や液体管理中の緊急事態における対処方法,機器・計



Fig. 1 Cryogenic Fluid Management Considerations.

器の開発などが含まれる.貯蔵タンク重量全体の60%~70 %を占めるであろう液体燃料のスロッシングは貯蔵タンク の姿勢制御等に重大な影響を与える.このスロッシング問 題には CFD (Computational Fluid Dynamics)や落下塔実 験などによる解析が行われている.また,予想外の熱侵入 や事態が発生した場合,タンク内を安全な圧力範囲に保つ ために,急速な排気システムを考える必要がある.反対に 熱流出に対し液体の凍結を回避するために,流体の熱的状 態を常に3重点より上で維持しなければならない.開発す べき機器・計器として,微小重力下における液量計測器や 脱着が容易なコネクタ (Quick Disconnect),リーク発見 器,2相流流量計,非破壊検査方法等が挙げられる.

3. µG における極低温流体の熱特性

CFM のように極低温流体を微小重力下で管理するため には、微小重力下における極低温流体の熱流体的特性を把 握する必要がある.特に液体移送時に生じる、強制対流の 熱流体特性は基礎となるものである.しかし、今までに微 小重力下で極低温流体強制対流実験はほとんど行われてお らず、B. N. Antar らが KC-135で行った、液体窒素によ るライン急冷却実験がある程度である⁴⁾.そこでは μ G下 においては特徴的な「Filamentary Flow Pattern」があるこ と、冷却速度が μ G下で減少することが報告されている. しかし、伝熱特性を決定付ける熱流束・熱伝達率の導出、 流量規定、Flow Pattern と熱特性データの関連、など多く の研究課題が残っている.何よりこれまでに行われた極低 温流体強制対流沸騰実験がほとんどないため、基礎データ の不足が一番の問題である.

筆者らはこれまで JAMIC にて微小重力下における極低 温流体強制対流沸騰熱伝達実験を液体窒素を使って行って



Fig. 2 Experimental Set-up.

きた^{5,6)}.本節では実験の現状,極低温流体を用いた微小 重力実験のノウハウや工夫を述べる.

3.1 実験手順と結果

実験装置の概略図を Fig. 2に、テストセクションを Fig. 3に示す.テストセクションは重力に対して平行に設 置され、周りを真空断熱した透明伝熱管を用いている.透 明伝熱管⁷⁾はガラス管内面に金薄膜をコーティングしてお り、金薄膜を測温抵抗体として使用することにより管内壁 温度と流動挙動が同時に観測できる.

実験開始コマンドを受けると,圧力制御された窒素ガス が液体窒素タンク内に入り,タンク内の圧力を上げること によってタンク内の液体窒素がテストセクションに送り込 まれる.また,観測用画像にビデオタイマーを使うことに より実験開始からの経過時間を10 ms 単位で入力し,温度 データと観測データの合致を可能としている.

まず,本報で議論する実験条件を Table 1 に示す.地上 と微小重力の対比実験では質量流量がほぼ同じ条件として いる.

地上・微小重力実験における管内壁温度経過を Fig. 4 に示す.図中の微小重力信号は、微小重力中に5Vの電 圧を測定しているので、微小重力信号が5Vを示してい る間(約10秒)が微小重力となっている.Fig.4中に示す 温度の時間変化の違いにより、通常流体と同じく膜沸騰、 遷移及び核沸騰、単相強制対流の三つの領域に分別でき





Fig. 4 Temperature Histories of Innerwall of Tube under 1 G and μ G (\bullet 1 G, \Box μ G, $-\mu$ G signal).

Table 1 Experimental Conditions

	1 G	μG
Mass Velocity (kg/m²·s) Flow Direction	115.8 Against Gravity	112.4

る.また微小重力下で行った実験では,遷移及び核沸騰領 域における温度変化が地上実験に比べ約1.2倍となり,伝 熱が促進されていることがわかる.

次に管内壁面熱流束を非定常熱伝導方程式を用いて導出 した.管内壁温度と流体温度の差で定義される過熱度を横 軸,熱流束を縦軸とした,両対数軸の沸騰曲線を Fig. 5 に示す.微小重力実験では地上実験に比べ,最大熱流束が 1.42倍,最小熱流束が1.89倍と Fig. 4 で示された温度変化 率に比べ大きくなっていることがわかる.



Fig. 5 Boiling Curve under 1 G and μ G (\bullet 1 G, \Box μ G).

3.2 極低温流体を使った落下塔実験の工夫

極低温流体とは一般的に沸点が液化天然ガス(LNG) の沸点(110K)以下の流体の総称である。当然,落下実 験中や実験待機時にも蒸発する.閉鎖空間ではこの蒸発に よって空間内の圧力上昇が起こるため,閉鎖空間での実験 を強いられる微小重力実験では極低温流体の使用に関して 厳しい制限がある.日本の飛行機実験では極低温流体の搭 載自体を禁じていたが、産業技術総合研究所の中納暁洋氏 が微小重力下における液量測定実験で初めて液体窒素を使 って実験を行った8). このときは、飛行機の排気システム を使ったようである. JAMIC では実験装置を内カプセル に搭載し内カプセルを密閉した上で実験を行うため、外部 と通じる排気口は無い. そのため,極低温流体の蒸発がす ぐさま内カプセル内部圧力の上昇に寄与する. JAMIC に は内カプセル内部圧力は1.0~1.1気圧に保たなければなら ないという隠れた束縛が存在するが、0.1気圧程度の圧力 上昇は実験装置引渡しから落下実験開始までの待ち時間に おける自然蒸発分と,実験中に使う液体の蒸発分で簡単に 越えてしまう. しかも極低温流体を沸騰実験流体に用いる 場合、実験装置自体を閉鎖系ループ構造にすることは難し い. 解決方法として,実験装置にコンプレッサーを搭載 し、圧力上昇分の気体を吸引するという多少荒っぽい方法 を取り、どうにか実験可能な圧力範囲に内カプセル内部圧 力を保つ事ができた.

落下実験は JAMIC でも10秒間と短い. このような短時 間で沸騰現象のすべてを捉えるためには多くの液体窒素を テストセクションに流す必要があるが,内カプセル内部圧 力も急上昇する. このジレンマの解決に流路・テストセク ションの徹底した簡略化を図り,液体供給タンクからテス トセクションまでの流路を約300 mm,透明伝熱管は実験 初期の390 mm から50 mm にまで短縮した. この結果,実 験初期には質量流量が220 kg/m²·sの時に25秒かかってい た透明伝熱管内壁の液体窒素温度到達時間が,質量流量 120 kg/m²·sと小さい時でも15秒で液体窒素温度に到達で きるようになった.また,簡素化によって必要な液体窒素 搭載量が減少したことも落下塔での実験をやりやすくした.

反対に落下塔極低温実験における利点もある. 窒素ガス による内カプセル内部圧力上昇の時間変化から窒素のモル 数増加率,すなわち質量流量が見積もれるという点であ る.極低温流体の流量計測には沸騰によって気液二相流に なる,極低温領域を測定できる流量計が高額,そしてµG 実験での実験空間の制限などいくつもの困難がある.本実 験では極低温流体供給側タンクをガラスで製作して,タン ク内の液体表面位置を測定する事によって質量流量を見積 もっている.1G下でこうして見積もった質量流量を見積 もっている.1G下でこうして見積もった質量流量とテス トセクション出入口の管内圧力差を前もって関連付けてお き,µGでのテストセクション出入口管内圧力差から質量 流量を算出しているが,モル数増加率から算出した質量流 量,さらに落下実験前後の供給側タンク内の液体表面位置 から算出した質量流量とつきあわせることによって3重に 流量計測を行っている.

4. これからの展望

筆者らは平成13度宇宙環境利用に関する地上研究公募に 選定された「軌道上極低温液体再補給技術に関する研究」 に提案者の石川島播磨重工業今井良二氏らと共同研究を開 始している.提案では、主に極低温液体移送時の No Vent Fillを効率よく達成するために必要な技術要素(気液分 離・凝縮促進・熱解析コード)を研究する⁹⁾.具体的に は、タンク内に旋回流を形成し遠心力により蒸気相をタン ク中心部に保持するとともに、タンクの中心軸上にスプ レーを供給して蒸気相の凝縮を促進し、タンク内圧の上昇 を抑制する方法を検討する.地上重力下での実験では,液 体窒素を用いてタンク予冷および充填時の凝縮促進過程の 検証を行う. 微小重力実験では, 高揮発性液体を用い, タ ンク予冷特性,遠心力による気液分離過程等の検証を行 う. これらの実験結果をもとにシステムの熱流動過程を模 擬する熱流動解析コードを開発・評価・改良し、軌道上実 験装置の概念設計が可能なツールとして整備することが目 標である.

以上, CFM Technology の概要と極低温流体移送技術に 関連する筆者らの落下実験について述べた.軌道上極低温 燃料再補給技術実現には多くの初期投資が必要であり,克 服すべき技術課題も多い.しかし,日本でも再使用型輸送 系を研究・開発する機運があり,こうした輸送系とCFM Technology/OTVネットワークを結びつけて考えること は,学生の立場から見ても非常に興味をひく計画であり, 宇宙開発に携わろうとしている若手研究者・学生の大きな モチベーションになると考える.

参考文献

- 1) 中須賀真一:日本航空宇宙学会誌, 49 (200) 8.
- L. J. Hastings, S. P. Tucker and C. F. Huffaker: AIAA/NASA/ OAI Conference on Advanced SEI Technologies, Cleveland, September 1991, AIAA-91-3474.
- David J. Chato and Rafael Sanabria: Prepared for the 27th Joint Propulsion Conference cosponsored by the AIAA, SAE, ASME, and ASEE, Sacramento, June 1991, AIAA-91-1843.
- B. N. Antar and F. G. Collins: Microgravity Sci. Technol., 1997, pp. 118–128.
- 5) O. Kawanami, T. Hiejima, H. Azuma, K. Matsunaga and H. Ohta: Proc. The 16th Japan Society of Microgravity Application

Conference, Osaka, October 2000, pp. 130-131.

- 河南 治,比江島俊彦,東 久雄,松永和則,大田治彦:第 44回宇宙科学技術連合講演会講演集(下巻),福岡,10月 2000, pp. 1076-1080.
- H. Ohta, Koichi Inoue, Yoshiteru Yamada, Suguru Yoshida, Hiroshi Fujiyama and Seizo Ishikura: ASME/JAME Thermal Engineering Conference: Vol. 4, 1995, pp. 547–554.
- 8) 中納暁洋: http://www3.jsforum.or.jp/data/data01/topu2026.htmlを参考.
- 9) 今井良二:平成13年度選定公募地上研究テーマ研究概要,日本宇宙フォーラムホームページ(公開予定)

(2001年9月14日受理)